



l'interface de programmation Blockly4Thymio

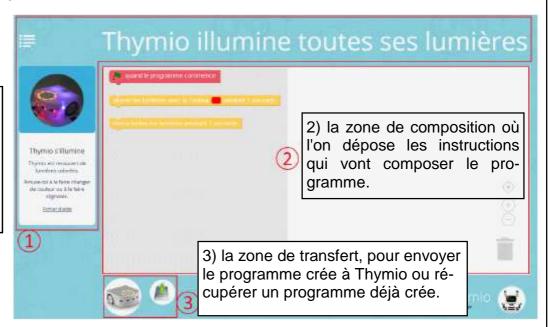
Liuut .	Etı	Jd	е	
---------	-----	----	---	--

Découverte de l'interface

La création des programmes dans Blockly4Thymio est réalisée à partir de l'interface de programmation que l'on retrouve dans chaque exercices.

Cette interface est composée de 3 zones :

1) la zone description de l'exercice qui comporte le titre de l'exercice, la description et éventuellement, un lien vers un fichier d'aide.



Description de l'exercice

La zone de description de l'exercice explique ce que l'on va demander au robot Thymio. Elle peut comporter un lien vers un fichier d'aide qui apportera un complément d'information sur les moyens d'arriver au résultat.

Composition

La zone de composition est découpée en deux parties.

Sur la partie de gauche (zone grise), on retrouve la liste des blocs disponibles pour l'exercice. Sur la partie de droite (zone blanche), on retrouve le tableau blanc sur lequel on vient déposer les blocs qui vont composer le programme.

Il suffit de faire glisser un bloc de la zone grise, vers le tableau blanc pour composer un programme. Pour composer une séquence, il faut que les blocs soit collés les uns en dessous des autres.

Transfert

Quand un programme est réalisé, il peux être envoyé au robot Thymio pour que celui-ci l'exécute. Il suffit de cliquer sur le bouton "Envoyer le programme à Thymio".

Votre navigateur internet va vous demander ce qu'il doit faire du programme, à l'aide d'une fenêtre, comme celle-ci:

En choisissant l'option "Ouvrir avec Compilateur", puis en cliquant sur le bouton "OK", le programme composé dans le tableau blanc est traduit en langage compréhensible par le robot Thymio, transféré par le câble USB (ou la liaison sans fil), puis exécuté par celui-ci.

Quand le programme s'exécute sur le robot Thymio, la LED d'activité clignote sur le dessus du robot

A la fin du programme, celui-s'arrête et la LED d'activité s'éteint.

Comme le programme a été transféré à Thymio, celui-ci se trouve dans la mémoire du robot. Le programme peut être relancé et arrêté à n'importe quel moment, à l'aide du bouton rond placé sur le dessus du robot.